

# Théorème de Cochran

Un vecteur aléatoire  $X$  à valeurs dans  $\mathbb{R}^d$  est dit *gaussien* si toute combinaison linéaire de ses composantes suit une loi gaussienne. On note  $^T$  la transposée de matrices. Si  $X = (X_1, \dots, X_d)^T$  est un vecteur gaussien, on définit son *vecteur moyenne* et sa matrice de *variance-covariance* par :

$$\mathbb{E}[X] = (\mathbb{E}[X_1], \dots, \mathbb{E}[X_d])^T$$

$$\text{Var}(X) = \mathbb{E} \left[ (X - \mathbb{E}[X])(X - \mathbb{E}[X])^T \right]$$

1. Quelle est la loi d'une composante d'un vecteur gaussien ?
2. Soit  $(i, j) \in \{1, \dots, d\}^2$ , montrer que  $(\text{Var}(X))_{i,j} = \text{Cov}(X_i, X_j)$ .
3. Rappeler la fonction caractéristique  $\phi_{\mu, \sigma^2}$  de la loi  $\mathcal{N}(\mu, \sigma^2)$ .

On définit la fonction caractéristique  $\phi_X$  pour un vecteur par  $\phi_X(t) = \mathbb{E} \left[ e^{it^T X} \right]$

4. Soit  $X$  un vecteur gaussien de vecteur moyenne  $m$  et de matrice de variance-covariance  $\Sigma$ . Montrer que  $\phi_X(t) = \exp(it^T m - \frac{t^T \Sigma t}{2})$ .

La loi d'un vecteur gaussien  $X$  est donc entièrement déterminée par la donnée de  $m$  et de  $\Sigma$ . On note  $\mathcal{N}(m, \Sigma)$  cette loi.

5. Expliquer cette affirmation.
6. Soit  $X \sim \mathcal{N}(m, \Sigma)$ ,  $A$  une matrice de taille  $d' \times d$  et  $b$  un vecteur de  $\mathbb{R}^{d'}$ . Montrer que  $AX + b \sim \mathcal{N}(Am + b, A\Sigma A^T)$
7. Soit  $X$  un vecteur gaussien. Soit  $i, j \in \{1, \dots, d\}$  avec  $i \neq j$ , montrer l'équivalence :

$$X_i \text{ et } X_j \text{ sont indépendantes} \iff \text{Cov}(X_i, X_j) = 0$$

Comment reconnaît-on que toutes les composantes d'un vecteur gaussien sont indépendantes ?

(On pourra utiliser la question 4 pour résoudre 6 et 7)

Pour  $E$  un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^d$  on notera  $\Pi_E$  la projection orthogonale sur  $E$ .

8. Soit  $X \sim \mathcal{N}(m, I_d)$  et une décomposition  $\mathbb{R}^d = E_1 \oplus \dots \oplus E_r$  en sous-espaces orthogonaux. Montrer que les vecteurs gaussiens  $\Pi_{E_1} X, \dots, \Pi_{E_r} X$  sont indépendants. (C'est le **Théorème de Cochran**)